

Inhalt

1	Dreiphasenwechselspannung und -strom	13
1.1	Erzeugung und Beschreibungsformen	13
1.2	Verkettung	16
1.3	Komplexe Darstellung	20
1.4	Leistung im Wechselstromkreis	22
1.5	Symmetrische Belastung im Dreiphasen-System	27
1.6	Vergleich des Leitungsaufwands: Einphasen- und Dreiphasen-System	34
1.7	Wirkungsgrad	34
1.8	Aufgaben.....	36
2	Drehstrom-Asynchronmotor	39
2.1	Kenndaten und Betriebsbedingungen.....	40
2.1.1	Leistungsschild	41
2.1.2	Baugrößen, Bauformen, Aufstellungsarten und Klemmkasten-Lage (DIN EN 60034-7)	43
2.1.3	Schutzarten	44
2.1.4	Thermische Klassen/Wärmeklassen/Temperaturklassen	44
2.1.5	Kühlarten.....	46
2.1.6	Betriebsarten elektrischer Maschinen (DIN EN 60034-1)	47
2.1.7	Energieeffizienz	48
2.1.8	Drehsinn.....	51
2.1.9	Technische Anschlussbedingungen	52
2.1.10	Belastung beim Anlauf	53
2.1.11	Motorauswahl	54
2.1.12	Antriebsanalyse.....	55
2.1.13	Life Cycle Costs	57
2.1.14	Aufgaben	58
2.2	Aufbau und Wirkungsweise des Drehstrommotors.....	60
2.2.1	Entstehung des Drehfeldes	61
2.2.2	Drehfeldbestimmung	66
2.2.3	Läufer oder Rotor.....	67
2.2.4	Aufgaben	69

2.3	Entstehung der Drehbewegung	72
2.3.1	Grundgleichungen	75
2.3.2	Hochlaufkennlinie	76
2.3.3	Stromverdrängungsläufer	77
2.3.4	Aufgaben	80
2.4	Betriebsverhalten	84
2.4.1	Drehmoment-Drehzahl-Kennlinie	84
2.4.2	Leerlauf- und Kurzschlusskennlinie	87
2.4.3	Ersatzschaltbild des Asynchronmotors	88
2.4.4	Betriebszustände	89
2.4.5	Leistungsbilanz	93
2.4.6	Bemessungsspannung und -frequenz	94
2.4.7	Aufgaben	97
2.5	Anlassverfahren: klassisch	99
2.5.1	Direktanlauf	100
2.5.2	Stern-Dreieck-Anlauf	101
2.5.3	Kusa-Schaltung	104
2.5.4	Anlasstransformator	106
2.5.5	Anlassdrosseln	106
2.5.6	Anlasswiderstände	107
2.5.7	Läuferanlasser	107
2.5.8	Aufgaben	109
2.6	Anlassverfahren: modern	115
2.6.1	Hybrid-Motorstarter	116
2.6.2	Softstarter	118
2.6.3	Frequenzumrichter	120
2.7	Drehzahländerung	122
2.7.1	Frequenz- und Schlupfvariation	122
2.7.2	Polumschaltung	122
2.7.3	Aufgaben	129

3 Projektierung des Motorabgangs **135**

3.1	Motorschutz	135
3.1.1	Überlastschutz	136
3.1.2	Thermisches Überlastrelais (Motorschutzrelais)	142
3.1.3	Motorschutzschalter	144
3.1.4	Elektronisches Überlastrelais	149
3.1.5	Thermistorschutz (Motor-Vollschatz)	152
3.1.6	Motorschutz- und Schütz-Dimensionierung (Y-Δ-Schaltung)	153

3.1.7 Zusammenfassung	154
3.1.8 Aufgaben	155
3.2 Einbauanleitung und Inbetriebnahmeanleitung	162
3.3 Störungen – Ursachen – Beseitigung	163
3.4 Bremsen	164
3.4.1 Elektrische Bremsverfahren	164
3.4.2 Elektrische Bremsen mit Anbaukomponenten	166
3.4.3 Mechanische Bremse	171
3.4.4 Störungen an der Bremse	174
3.5 Drehrichtungsumkehr	175
3.5.1 Drehrichtungsumkehr – schützgesteuert	175
3.5.2 Drehrichtungsumkehr – elektronisch	177
3.5.3 Aufgaben	178
3.6 Motorzuleitung	180
3.6.1 Kurzschlussenschutz	181
3.6.2 Überlastschutz	182
3.6.3 Projektierungsschritte	182
3.6.4 Auswahlkriterien für Niederspannungssicherungen	187
3.6.5 Leitungsschutzsicherungen	188
3.6.6 Leitungsschutzschalter	191
3.6.7 Leistungsschalter	193
3.6.8 Schutz von Motorstromkreisen mit Motorstartern	193
3.6.9 Aufgaben	194
3.7 Kompensation	197
3.7.1 Leistungsbetrachtung	197
3.7.2 Kompensationsarten	201
3.7.3 Ermittlung der erforderlichen Kompensationsleistung	204
3.7.4 Einzelkompensation von Motoren	206
3.7.5 Kompensation in einem Netz mit Oberschwingungen	207
3.7.6 Aufgaben	210

4 Auslegung nach Mechanik 213

4.1 Grundlagen	213
4.1.1 Lastmomente	215
4.1.2 Stabilität im Arbeitspunkt	217
4.1.3 Aufgaben	219
4.2 Aspekte der Antriebsauslegung	221
4.2.1 Statische Antriebsauslegung	221
4.2.2 Dynamische Antriebsauslegung	223

4.2.3 Getriebe	226
4.2.4 Umwandlung der Translation in Rotation	230
4.2.5 Thermische Antriebsauslegung	232
4.2.6 Positionierung	234
4.2.7 Aufgaben	236
4.3 Beschleunigung und Hochlaufzeiten	236
4.3.1 Berechnung von Hochlaufzeiten.....	237
4.3.2 Aufgaben	242
5 Softstarter	247
5.1 Grundlagen.....	247
5.2 Schaltungsarten	254
5.3 Sanftanlasser-Auswahl.....	255
5.4 Kurzbeschreibung: Einstellparameter	255
5.5 Projektierung	257
5.6 Auswahl-Tools für Sanftanlasser	260
5.7 Aufgaben.....	263
6 Frequenzumrichter	265
6.1 Übersicht	265
6.2 Frequenzumrichter-Arten	268
6.3 Stellbereich	277
6.4 87-Hz-Eckfrequenz.....	278
6.5 Auslegung.....	281
6.6 Boost	282
6.7 Bremswiderstand	282
6.8 Aufgaben.....	286
7 EMV – Elektromagnetische Verträglichkeit	289
7.1 Übersicht	289
7.2 Messen von Wechselgrößen.....	296
7.2.1 Arithmetischer Mittelwert	296
7.2.2 Gleichrichtwert	297
7.2.3 Quadratischer Mittelwert	298
7.2.4 Mischgrößen	299
7.2.5 Formfaktor	299
7.2.6 Scheitelfaktor	300
7.2.7 Grund- und Oberschwingungsgehalt	300
7.2.8 Aufgaben	301

7.3 Elektrische Antriebe als Störquelle	303
7.4 Netzqualitätskriterien.....	305
7.5 Messungen der Netzqualität	307
7.6 Die 3. Oberschwingung	311
7.7 Auswirkungen von Oberschwingungen	312
7.8 Normen: Grenzwerte für Oberschwingungsströme	313
7.9 Auswirkungen des FU-Betriebs auf den Motor.....	316
7.10 Filter und Drosseln	318
7.10.1 Filter.....	318
7.10.2 Netzdrossel.....	320
7.10.3 Motordrossel.....	321
7.10.4 Sinusfilter.....	322
7.10.5 Harmonic-/EMI-/EMV-Filter.....	323
7.10.6 $d u / d t$ -Filter	324
7.10.7 Zwischenkreisdrosseln	324
7.10.8 Passive und aktive Oberschwingungsfilter	325
7.11 Motorleitung	326
7.12 Schutzleiterstrom.....	327
7.13 EMV-verträgliche Installation.....	336
7.14 Aufgaben.....	340

8 Komplexaufgaben 343

A Anhang	349
A.1 Normen für „drehende elektrische Maschinen“	349
A.2 Auswahlhilfe für Elektromotoren (NORD)	351
A.3 Thermisches Überlastrelais (Motorschutzrelais).....	352
A.3.1 Auswahltafel	352
A.3.2 Kurzschlussenschutz des thermischen Überlastrelais (Motorschutzrelais).	352
A.4 Motorschutzschalter	353
A.5 Kompensationstabellen	355
A.6 Sanftstarter	357
A.7 Frequenzumrichter.....	358

Bildquellen 359

Literatur und Tools 361

Index 365