# Einleitung

# 1.1 Technisch, wirtschaftliche Bedeutung der Extruder

Klemens Kohlgrüber

# 1.1.1 Extrudertypen und Bezeichnungen

Schneckenmaschinen werden für viele verfahrenstechnische Aufgaben eingesetzt. In der Regel erfolgt der Einsatz in kontinuierlichen Prozessen, wobei eine Schneckenmaschine mehrere verfahrenstechnische Aufgaben gleichzeitig erfüllen kann. Sie ist eine "multifunktionale" Maschine. Obwohl Schneckenmaschinen weit mehr als extrudieren können, wird meist der Begriff Extruder verwendet. Im älteren deutschen Sprachgebrauch wurden auch die Begriffe "Pressen" und "Kneter" verwendet. Entsprechend den alten Gummi-Schneckenpressen wurden Schneckenmaschinen/Extruder für Kunststoffe zunächst auch Kunststoff-Schneckenpressen genannt. Dies kommt zum Beispiel durch den Titel "Schneckenpressen für Kunststoffe" der ersten Auflage des Buches von Gerhard Schenkel 1959 zum Ausdruck. Die zweite Auflage von 1963 wurde in "Kunststoff-Extrusionstechnik" umbenannt [1]. Entsprechend dem Buchtitel "Der gleichläufige Doppel-Schnecken-Extruder" wurden im vorliegenden Buch beide Begriffe, Schnecken und Extruder "eingebaut".

Die Firma Werner&Pfleiderer erwarb von Bayer Lizenzen für zweiwellige, exakt abschabende, dicht kämmende Gleichdrall-Schneckenmaschinen (Abschnitt 1.2). Sie wurde "ZSK" genannt und diese Bezeichnung war lange Zeit ein Synonym für diesen Schneckentyp. Die Bezeichnung "ZSK" von Werner&Pfleiderer (heute Coperion) ist nach dem ehemaligen Mitarbeiter und Buchautor Heinz Herrmann eine Abkürzung für "Zweiwellige Knetscheibenschneckenpresse" ([2], S.179). Kürzer sagt man heute meist ZSK = "Zwei(wellen)-Schnecken-Kneter". Es sind viele synonyme Bezeichnungen für diesen Maschinentyp in Gebrauch, zum Beispiel:

- Gleichdrall-Doppelschnecken (exakt oder lässig)
- Gleichdrallextruder
- Gleichsinnige, dicht kämmende Doppelwellenschnecke
- Gleichsinnig rotierende Zweischneckenextruder
- Gleichläufige Doppelschneckenextruder
- Gleichläufige Zweiwellenextruder

Die dicht kämmende Doppelwellenschnecke mit gleichsinnig drehenden Wellen hat eine dominante Bedeutung unter den "Extrudern" und wird sehr vielfältig eingesetzt. Eine wichtige Anwendung findet sie bei der Herstellung, Aufbereitung und Verarbeitung von Kunststoffen. Aber auch in anderen Industriezweigen, z. B. der Kautschuk- und Lebensmittelindustrie, kommen die Gleichdrallschnecken vielfältig zum Einsatz.

#### 1.1.2 Schneckenmaschinen und Kunststoffe

Die Geschichte der Kunststoffe ist verglichen mit der Geschichte anderer Werkstoffe (z.B. Holz, Metall, Keramik) sehr kurz. Das enorme Wachstum wird in Bild 1.1 besonders anschaulich.



**Bild 1.1** Grafik zur Kunststoffentwicklung weltweit in den letzten Jahrzehnten (Ordinate: Millionen Tonnen) [Plastics Europe Deutschland e.V.]

Ein Schneckenprofil mit Gangzahl *Z* kann in 2*Z* symmetrische Teile aufgeteilt werden, wie in Bild 2.1 dargestellt ist. Ein Schneckenprofil ist innerhalb dieses Symmetriebereichs aus drei Teilen aufgebaut: Kamm, Flanke und Nut.

Der Kamm besteht aus einem Kreisbogen mit Durchmesser gleich dem Außendurchmesser und dem Drehpunkt des Profils als Kreismittelpunkt. Jeder Kamm geht mit je einer Kante in die benachbarten Flankenbereiche über.

Die Flanken gehen tangential in die Nutbereiche über, deren Durchmesser dem Kerndurchmesser der Schnecke entspricht und der wiederum als Kreismittelpunkt den Mittelpunkt des Profils hat.

Der Kamm reinigt die Nut der gegenüberliegenden Schnecke ab und umgekehrt. Die Ecke des Profils zwischen Kamm und Flanke reinigt die Nut ab.

#### 2.1.2 Das exakt abschabende Profil aus Kreisbögen

Grundlage eines jeden dicht kämmenden Schneckenprofils ist die exakt abschabende Schnecke. Die einzelnen Teile der Schneckenprofile für die exakt abschabende Schnecke sind Kreisbögen. Dies kann anhand der kinematischen Ersatzschaltung plausibel gemacht werden, in der die Drehung der Schnecken durch Festhalten einer Schnecke und Bewegen der anderen Schnecke auf einem Kreis mit Radius gleich dem Achsabstand ersetzt wird.

Die erste Schnecke (die "Erzeugte") steht bei dieser Betrachtung still, und die zweite Schnecke (die "Erzeugende") wird um die erste translatorisch auf einem Kreisbogen verschoben. Man gibt nun einen Teil des Profils auf der zweiten Schnecke vor und untersucht, welches Profil auf der ersten Schnecke dadurch erzeugt wird. Die erzeugte Schnecke wird durch die erzeugende gewissermaßen "herausgeschnitten".

Als erstes betrachtet man den Punkt auf der erzeugenden Schnecke, an dem Kamm und Flanke ineinander übergehen. Dieser Punkt wird, mit jedem anderen Punkt der zweiten Schnecke, auf einem Kreisbogen mit Radius gleich dem Achsabstand bewegt. Auf der erzeugten Schnecke erhält man so die Flanke. Dies verdeutlicht Bild 2.2.



Bild 2.2 Erzeugen des Flankenbereichs durch den Schnittpunkt zwischen Kamm und Flanke

Betrachtet man nun den Kammbereich des erzeugenden Profils als Kreisbogen mit Radius *R*. Der Mittelpunkt dieses Kreisbogens rotiert mit Abstand *A* vom Mittelpunkt des ersten Profils. Der Berührungspunkt zwischen beiden Profilen, der auf der Nut des erzeugten Profils liegt, ist jeweils auf der Verbindungslinie beider Mittelpunkte, und zwar im Abstand RI = A - R vom Mittelpunkt des ersten Profils. Dies verdeutlicht Bild 2.3.



Bild 2.3 Erzeugen des Nutbereichs als Kreisbogen durch den Kamm der anderen Schnecke



Bild 2.54 Exzenterscheiben



Bild 2.55 Eingängige Knetscheiben mit Dehnkanal

Bei den eingängigen Knetscheiben wird die Exzenterscheibe beidseitig von einer eingängigen Profilscheibe abgeschlossen. Das in den Dehnkanal eingezogene Polymer kann nun nicht mehr zu den Seiten entweichen und unterliegt damit vollständig der durch die Geometrie definierten Dehnströmung. Beide Scheibenausführungen können, ähnlich wie bei den Knetscheiben, zu größeren Elementeinheiten kombiniert werden.

Bei den Schneckenscherelementen (Bild 2.56) werden im Schneckenkamm abschnittsweise Scherspalten eingearbeitet. In diesen Spalten wird ein Teil der Schmelze einem definierten Scherfeld ausgesetzt, um z.B. höher molekulare Polymeranteile aufzuschließen. Auch bei diesen Elementen ist zu beachten, dass die Beanspruchung des Materials nicht quantitativ über den gesamten Produktstrom erfolgt.



Bild 2.56 Schneckenscherelemente

Die Mehrzahl der bisher beschriebenen Elemente basieren in ihrer Grundform auf dem Erdmenger-Patent und sind mehr oder weniger selbstreinigend. Im Folgenden werden jene Elemente vorgestellt, die von diesem Prinzip deutlich abweichen.

HME-Elemente bestehen aus einer zylindrischen Scheibe mit Schneckenaußendurchmesser, an deren äußerem Rand in Axialrichtung Nocken vorstehen. (Bild 2.57). Kombiniert wird das Element mit einem geometriegleichen Gegenelement, das in Achsrichtung gespiegelt eingebaut wird. Die Nocken rotieren im Eingriffsbereich der beiden Elemente hinter der jeweiligen Gegennocke vorbei und passieren den Eingriff durch einen Spalt zwischen zwei aufeinanderfolgenden Nocken. Durch diese Bewegungsform wird eine intensive Vermischung realisiert, die z.B. bei der Einarbeitung von Glasfasern benötigt wird.

#### 2.3.1 WO 2009152910, EP 2291277, US 20110110183

#### Anmeldetag: 2008-06-20

Firma: Bayer Technology Services, nun Covestro

Dieses Patent zeigt allgemeingültig, wie ein- bis viergängige, selbstreinigende Schneckenprofile aus Kreisbögen unter Ausnutzung von Symmetrien aufgebaut werden können. Weiterhin wird in dem Patent allgemeingültig am Beispiel eines Übergangselements behandelt, wie komplette, selbstreinigende Schneckenprofile aus Kreisbögen aufgebaut werden können.



#### 2.3.2 WO 2011039016, EP 2483051, US 20120320702

#### Anmeldetag: 2009-09-29

Firma: Coperion, ehemals Werner & Pfleiderer

In diesem Patent wird der Abschnitt eines Schneckenprofils über eine Evolute E erhalten, die aus einem Satz von Punkten P(1) bis P(n) besteht. Die Evolvente einer punktförmigen Evolute ist ein Kreis(bogen), so dass die gezeigte Konstruktionsvorschrift letztlich ebenfalls auf Kreisbögen basiert.







Unten: Schubspannung als Funktion der Deformation g bzw. Scherrate  $\dot{\gamma}$  sowie Scherviskosität **n** als Funktion der Scherrate  $\dot{\gamma}$  (doppeltlogarithmische Achsen) [7]

Bei den Festkörpern ist ersichtlich, dass sich diese entweder linear elastisch wie ein Hooke'scher Festkörper deformieren (die meisten Feststoffe, wie Stahl und Gummi) oder nichtlinear-elastisch bzw. viskoelastisch. Bei den Flüssigkeiten lassen sich Fluide ohne Fließgrenze und solche mit Fließgrenze (sog. plastische Stoffe) unterscheiden. Bei den Fluiden ohne Fließgrenze tritt schon beim Aufbringen geringer Schubspannungen ein Fließen auf, bei den Fluiden mit Fließgrenze aber erst oberhalb einer stoffabhängigen Schubspannung, die hier mit  $\sigma_0$  bezeichnet ist.

Bei den Fluiden ohne Fließgrenze lassen sich viskoelastische Fluide von rein viskosen unterscheiden. Viskoelastische Fluide liegen in ihren Eigenschaften zwischen den rein elastischen Festkörpern und den rein viskosen newtonschen Fluiden. Bei den rein viskosen Fluiden gibt es solche, bei denen die Viskosität sich bei Belastung nicht ändert (newtonsche Fluide) und solche, bei denen eine Abhängigkeit der Scherviskosität  $\eta$  von der Scherrate  $\dot{\gamma}$  auftritt (nicht-newtonsche Fluide). Erhöht sich die Viskosität bei Aufbringen einer Deformation, so spricht man von dilatanten Fluiden, tritt eine Viskositätserniedrigung ein, handelt es sich um struktuviskose Fluide. Bei den Fluiden mit Fließgrenze lassen sich viskoplastische Fluide von elastoplastischen unterscheiden. Bei ersteren ändert sich die Deformationsgeschwindigkeit nach Aufbringen einer Schubspannung  $\sigma$  oberhalb der Fließgrenze  $\sigma_0$  entweder linear mit der Schubspannung oder nichtlinear, d. h.  $\sigma = f(\dot{\gamma})$ .

Das einfachste Stoffverhalten haben newtonsche Fluide; für sie gilt eine konstante Viskosität  $\eta$  und damit eine direkte Proportionalität zwischen Scherrate  $\dot{\gamma}$  und Schubspannung  $\sigma$ :

$$\sigma = \eta \cdot \dot{\gamma} \tag{3.4}$$

Im Gegensatz dazu können nicht-newtonsche Fluide, bei denen die Viskosität von der Scherrate abhängig ist, durch einen Potenzansatz beschrieben werden:

$$\sigma = K \cdot \left(\dot{\gamma}\right)^n \tag{3.5}$$

Sie enthalten den konstanten Vorfaktor *K* und einen sog. Fließexponent *n*, der die Steigung der Viskositätsfunktion angibt. Bei newtonschen Medien entspricht *K* der Scherviskosität  $\eta$ . Für den Fließexponenten gilt dann n = 1 (newtonsches Fluid). Für  $0 \le n \le 1$  ergibt sich ein scherverdünnendes (strukturviskoses) Fluid. Für dilatante Fluide, d. h. Flüssigkeiten, welche bei Scherung hochviskoser werden, gilt  $1 \le n \le \infty$ .



Bild 3.3 Grafische Veranschaulichung von Gleichung (3.4) bis (3.6)

Bild 3.2 und Bild 3.3 zeigen Fluide mit und ohne Fließgrenze. Damit Fluide mit Fließgrenze fließen können, wird eine Schubspannung  $\sigma_0$  benötigt. Jeder kennt diesen Effekt von Ketchup, der erst bei einer gewissen "Minimalkraft" anfängt, aus der Flasche zu fließen. Unterhalb von  $\sigma_0$  liegt – rheologisch gesehen – ein Festkörper vor. Im Modell wird diese Fließgrenze durch die Erweiterung von Gleichung (3.5) mit einer Schubspannung  $\sigma_0$  beschrieben.

#### Momentante und mittlere Stoffströme

Für das Auslegen von Maschinen oder Apparaten für Sorptionsverfahren reicht die Kenntnis der Konzentrationsprofile an der Phasengrenze allein nicht aus. Sie bilden jedoch die Basis für das Herleiten von Beziehungen zum Bestimmen der zwischen den Phasen durch Diffusion hervorgerufenen Stoffströme. Geeignete Bezugsgrößen für die dimensionslose Darstellung der Stoffströme ergeben sich erst aus dem konkreten Anwendungsfall. Aus diesem Grund wird an dieser Stelle auf eine dimensionslose Darstellung der Ergebnisse verzichtet und erst wieder am Beispiel der Beziehungen zum Bestimmen der mittleren Flüssigkeitskonzentration von dimensionslosen Kenngrößen Gebrauch gemacht.

Aus Formel (3.28) erhält man für den örtlichen Konzentrationsgradienten an der Phasengrenzfläche bei x = 0 die Beziehung:

$$\left. \frac{\partial \rho_j}{\partial x} \right|_{x=0} = \left( \rho_{j,0} - \rho_{j,gl} \right) \frac{1}{\sqrt{\pi D_f t}}$$
(3.42)

Mit diesem Ausdruck folgt aus dem 1. Fickschen Gesetz (Formel 3.26) für die aus einem Flüssigkeitselement an der Phasengrenzfläche in die Gasphase diffundierenden Massenstromdichte  $\dot{m}_i$ :

$$\dot{m}_{j} = -\frac{1}{\sqrt{\pi}} \left( \rho_{j,0} - \rho_{j,gl} \right) \left( \frac{D_{f}}{t} \right)^{1/2}$$
(3.43)

Der mit Formel (3.43) gegebene Zusammenhang charakterisiert den flüssigkeitsseitigen diffusiven Stofftransport an der Phasengrenzfläche. Sowohl die Proportionalität  $\dot{m}_j \sim (\rho_{j,0} - \rho_{j,gl})$  als auch  $\dot{m}_j \sim \sqrt{D_f / t}$  sind hierfür typische Merkmale. Für viele praktische Aufgaben werden an Stelle des momentanen Werts der Massenstromdichte  $\dot{m}_j$  Angaben über den zeitlichen Mittelwert  $\overline{m}_j$  in einem Zeitintervall  $t_0 \leq t \leq t_E$  benötigt. Mit der mathematischen Definition des zeitlichen Mittelwerts und Formel (3.43) für  $\dot{m}_j$  folgt:

$$\bar{\bar{m}}_{j} \equiv \frac{1}{\left(t_{E} - t_{0}\right)} \int_{t_{0}}^{t_{E}} \dot{\bar{m}}_{j} dt = -\frac{2}{\sqrt{\pi}} \left(\rho_{j,0} - \rho_{j,gl}\right) D_{f}^{1/2} \frac{\left(t_{E}^{1/2} - t_{0}^{1/2}\right)}{\left(t_{E} - t_{0}\right)}$$
(3.44)

Mit dieser Beziehung kann der zeitliche Mittelwert der Massenstromdichte  $\overline{m}_j$  für beliebige Zeitintervalle  $t_0 \leq t \leq t_E$  berechnet werden. Für  $t_0 \rightarrow t_E$  gilt  $\overline{m}_j = \dot{m}_j$ , wie aus dem Vergleich von Formel (3.44) mit Formel (3.43) unter Beachtung des Grenzwerts:

$$\lim_{t_0 \to t_E} \left( \frac{t_E^{1/2} - t_0^{1/2}}{t_E - t_0} \right) = \frac{1}{2t^{1/2}}$$
(3.45)

hervorgeht. Für das Zeitintervall  $0 \le t \le t_E$  vereinfacht sich wegen  $t_0 = 0$  die Beziehung. Man erhält:

$$\bar{\bar{m}}_{j} = -\frac{2}{\sqrt{\pi}} \left( \rho_{j,0} - \rho_{j,gl} \right) \left( \frac{D_{f}}{t_{E}} \right)^{1/2}$$
(3.46)

Der zeitliche Mittelwert  $\overline{m}_i$  für das Intervall  $0 \le t \le t_E$  unterscheidet sich in diesem Fall vom momentanen Wert  $\dot{m}_i$  zur Zeit  $t = t_E$  um den Faktor 2.

Durch Integration der Massenstromdichten  $\dot{m}_j$  bzw.  $\overline{m}_j$  über die Phasengrenzfläche S erhält man die über die Phasengrenzfläche diffundierenden momentanen und mittleren Massenströme. Für den mittleren Massenstrom  $\overline{M}_j$  im Zeitintervall  $0 \le t \le t_E$  folgt:

$$\overline{M}_{j} = -\frac{2}{\sqrt{\pi}} \left( \rho_{j,0} - \rho_{j,gl} \right) D_{f}^{1/2} \iint t_{E}^{-1/2} dS$$
(3.47)

Dabei wird durch den integralen Ausdruck berücksichtigt, dass die Phasengrenzfläche *S* zeitlich veränderlich sein kann und für das Zeitintervall  $0 \le t \le t_E$ , in dem sich ein Flüssigkeitselement an der Phasengrenzfläche befindet, unterschiedliche Werte möglich sind.

Durch Multiplikation des mittleren Massenstrom  $\overline{M}_{j}$  mit der Zeit  $t_{E}$  erhält man die im Zeitintervall  $0 \le t \le t_{E}$  durch Diffusion zwischen den Phasen ausgetauschte Masse  $\Delta \overline{M}_{j}$ :

$$\Delta \overline{M}_{j} = \overline{M}_{j} t_{E} = -\frac{2}{\sqrt{\pi}} \left( \rho_{j,0} - \rho_{j,gl} \right) D_{f}^{1/2} \int \int t_{E}^{1/2} dS$$
(3.48)

Die Formeln (3.47) und (3.48) stellen in indirekter Form den grundlegenden Zusammenhang zwischen dem diffusiven Stofftransport über eine Phasengrenzfläche und den Einflussgrößen des Stoffsystems, der Betriebsbedingungen und der Geometrie her. Die direkte Abhängigkeit kann nur am konkreten Anwendungsfall ermittelt werden, indem für jede der in den Formeln (3.47) und (3.48) rechts stehenden Größen die individuelle Abhängigkeit von Stoffsystem, Betriebsbedingungen und Geometrie bestimmt wird.

Mit den hier mitgeteilten Beziehungen zum Berechnen von momentanen und mittleren Stoffströmen ist es in der Verfahrenstechnik üblich, Stoffübergangskoeffizienten zu definieren. Diese historisch bedingte Vorgehensweise wird auch zum Beschreiben des Stofftransports in Schneckenmaschinen herangezogen [8] [9] [10]. Sie bietet jedoch bei theoretisch begründeten Beziehungen zum Stofftransport keine zusätzlichen Informationen, erfordert jedoch zusätzlichen Rechenaufwand bei der Anwendung [1]. Deshalb wird auf die Angabe von Stoffübergangs-

v <sub>h</sub> in mm s⁻¹	$\gamma_{\rm yxgesh2}$	$\gamma_{gesh2}$	$e_{\sf xgesh2}$	$\mathcal{E}_{xgesh2}$	έ <sub>xm</sub> in s⁻¹	<i>σ</i> ∙10⁵ in Pa
1200	7,3	892,7	24,5	3,2	35	<b>2</b>
2400	7,3	432,8	F9, E0	2,9	646	<b>5</b>
3600	7,3	42	E9, E9	2,9	968	<b>1</b>

**Tabelle 3.12** Material: PE-LLD; Keilspaltöffnungswinkel:  $\alpha = 27^{\circ}$ 

**Tabelle 3.13** Material: PP; Keilspaltöffnungswinkel:  $\alpha = 35^{\circ}$ 

<sup>V</sup> h in mm s⁻¹	$\gamma_{\rm yxgesh2}$	$\gamma_{gesh2}$	$e_{xgesh2}$	$\mathcal{E}_{xgesh2}$	έ <sub>xm</sub> in s⁻¹	<i>o</i> ₊10⁵ in Pa
1200	6,8	572,2	3 🗐	3,4	34	<b>5</b>
2400	6,8	65 <u>ș</u>	35,5	3,6	7 開閉	<b>9</b>
3600	6,8	7 9,9	38,3	3,6	172	2, 📴

**Tabelle 3.14** Material: PS; Keilspaltöffnungswinkel:  $\alpha = 40^{\circ}$ 

v <sub>h</sub> in mm s⁻¹	$\gamma_{\rm yxgesh2}$	$\gamma_{\rm gesh2}$	e <sub>xgesh2</sub>	$\mathcal{E}_{xgesh2}$	$\dot{\varepsilon}_{\rm xm}$ in s <sup>-1</sup>	<i>o</i> ₊10⁵ in Pa
1200	6,5	982,8	56,6	4, [1]	366	2,4
2400	6,6	238,6	67,7	4,2	764	2,8
3600	6,6	图 112	74,7	4,3	173	3, <sup>E0</sup>

Man entnimmt den 6 Tabellen, dass die Gesamtscherdeformation  $\gamma_{\text{vxgesh2}}$  bei vorgegebener Keilspaltgeometrie unabhängig von der Plattengeschwindigkeit  $v_{\rm h}$  ist und die Steigerung der Gesamtdeformation  $\gamma_{\text{gesh2}}$  bei allen Kunststoffschmelzen über die Gesamtverstreckung  $e_{\text{xgesh2}}$  erfolgt. Die erzielbaren Gesamtdehnungen  $\varepsilon_{\text{xgesh2}}$ sind bei den höher viskosen und stärker ausgeprägt strukturviskosen Kunststoffschmelzen vergleichsweise hoch, so dass die dehninduzierte Deformation jedes einzelnen Schmelzetropfens auf einem sehr hohen Niveau liegt. Die hohen mittleren Dehngeschwindigkeiten, die über die Plattengeschwindigkeit v<sub>h</sub> gesteigert wird, führen bei den höherviskosen Kunststoffschmelzen zu hinreichend hohen mittleren Dehnspannungen  $\sigma$ . Die mittlere Dehnspannung (rot eingetragen in Tabelle 3.11) erreicht bei der hochviskosen PE-HD-Schmelze die von Hürlimann [11] mit einem Kapillarrheometer bestimmten Wert  $\sigma$  = 10<sup>6</sup> Pa, bei dem Schmelzebruch am Kapillaraustritt beobachtet wurde, bzw. die von Bernnat [9] in Rheotensversuchen verifizierte kritische Dehnspannung. Selbst bei niedrigeren Dehnspannungen, die bei den hochviskosen PE-LLD-, PP- und PS-Schmelzen vorliegen, ist Tropfenbruch an einer Vielzahl von Schmelzetropfen, die im Keilspalt lokal noch viel höheren Dehnspannungen ausgesetzt sind, möglich.

Allgemein kann man festhalten, dass je stärker das strukturviskose Fließverhalten der Kunststoffschmelze ist, desto wirksamer sind Keilspaltgeometrien mit großem Öffnungswinkel. Ferner kann die Steigerung der Gesamtscherdeformation über die Keilspaltlänge eingestellt werden. Gesamtverstreckung, mittlere Dehngeschwindigkeit und Dehnspannung sind über die Plattengeschwindigkeit einstellbar.

#### 3.5.1.4.5 Deborah-Zahl in Abhängigkeit von der Plattengeschwindigkeit

Die Deborah-Zahl *De* die das Deformationsverhalten der Schmelzetropfen in einer Strömung mit in Fließrichtung sich ändernder Geschwindigkeitsverteilung charakterisiert und gemäß der (Gleichung 3.99) definiert ist, wurde für die sechs Kunststoffschmelzen im Keilspalt ( $l_e = 0$  mm) bei jeweils zwei Plattengeschwindigkeiten berechnet. Die Ergebnisse sind in den Tabellen 3.14 und 3.15 zusammengestellt.

Material	PC	PA 6	PE-HD	PE-LLD	PP	PS
t <sub>K</sub> in ms	7,9	7,8	7,7	7,7	7,6	7,6
De	FII6	<b>PB</b>	285	4, 📳	64	77,5

**Tabelle 3.15** Deborah-Zahl *De* für sechs Kunststoffschmelzen im Keilspalt mit  $v_{\rm h}$  = 1200 mm s<sup>-1</sup>,  $\alpha$  = 15°,  $I_{\rm K}$  = 4 mm

**Tabelle 3.16** Deborah-Zahl *De* für sechs Kunststoffschmelzen im Keilspalt mit  $v_h = 3600 \text{ mm s}^{-1}$ ,  $\alpha = 15^{\circ}$ ,  $I_K = 4 \text{ mm}$ 

Material	PC	PA 6	PE-HD	PE-LLD	PP	PS
t <sub>ĸ</sub> in ms	2,6	2,6	2,6	2,6	2,5	2,5
De	<b>4</b> 9	<b>3</b> 8	858	2,4	49,2	232

Bereits bei der Plattengeschwindigkeit  $v_{\rm h}$  = 1200 mm s<sup>-1</sup> sind bei den stärker ausgeprägt entropieelastischen Kunststoffschmelzen (mit höherem B-Wert des Carreau-Ansatzes (3.88)) die Deborah-Zahlen deutlich größer als 1, so dass die viskoelastischen Schmelzetropfen mehr das Deformationsverhalten eines Festkörpers zeigen. Das bedeutet, dass Tropfenbruch durch die viskoelastischen Eigenschaften der Schmelze begünstigt wird, wenn die charakteristische Relaxationszeit hinreichend groß und die Verweilzeit der Schmelze im Keilspalt hinreichend kurz ist (d. h. kurze Keilspalte mit wenige Millimeter Länge  $l_{\rm K}$  und mit großem Keilspaltöffnungswinkel  $\alpha$ ). Bei niedrigeren Plattengeschwindigkeiten ist die Deborah-Zahl kleiner – korrespondierend zum viskosen Fließen der Schmelze – aber die hierbei erzielten Dehnspannungen sind dann für die Tropfenzerkleinerung auch zu gering. skalierung in den beiden Abbildungen reicht von 300 °C (blaue Farbe) bis 350 °C (rote Farbe). Zusätzlich wird in Bild 4.83 ein Diagramm gezeigt, dass die maximale Temperatur auf dem Schneckenkamm über die Drehung des Förderelements wiedergibt.



**Bild 4.81** Temperatur der Polymerschmelze im Querschnitt eines Gewindeelements mit adiabaten Wänden nach einer halben Umdrehung und nach zwei Umdrehungen jeweils mit einer Ausschnittsvergrößerung um einen der Schneckenkämme



**Bild 4.82** Temperatur der Polymerschmelze auf der Schneckenoberfläche eines Gewindeelements innerhalb von zwei Umdrehungen



**Bild 5.42** Flüssigkeitsverteilung im Querschnitt einer 2-welligen SchnBildeckenmaschine mit 2-gängigen Schneckenelementen; Füllgrad  $\epsilon = 80$  %, Drehwinkel  $\theta_{10} = \pi/i_g$ 

In Bild 5.42 ist die Flüssigkeitsverteilung nach einer Drehung der Wellen aus der Ausgangsstellung um  $\theta_{10} = \pi / i_g$  dargestellt. In dieser Stellung hat der Teilstrom 2 seine volle Ausdehnung im Schneckengang 2 auf Welle 2 erreicht. Die Form und Ausdehnung von Teilstrom 1 ist unverändert. Der Teilstrom 3 besitzt auf der Oberfläche des Schneckenprofils der Welle 2 noch seine volle Ausdehnung  $\varphi = \varphi_{12}^{SA}$ . Der Punkt  $P_{32}^{PB}$  ist nicht mehr Teil der freien Oberfläche des Teilstroms 3. Ein Teil dieses Stroms mit der Querschnittsfläche  $A_{31}$  ist auf Welle 1 mit der neu entstandenen Oberfläche  $S_{31}^{PB}$  übertragen worden. Die freie Oberfläche des Flüssigkeitspools 3 besteht bei dieser Stellung der Wellen somit aus den Anteilen  $S_{31}^{PB}$ ,  $S_{32}^{PB}$  und  $S_{32}^{PZ}$ . Im Vergleich zu Bild 5.41 haben die Anteile  $S_{32}^{PB}$  und  $S_{32}^{PZ}$  deutlich abgenommen. Der Anteil  $S_{21}^{GO}$  an der freien Oberfläche des Flüssigkeitsfilms auf der inneren Gehäuseoberfläche hat weiter zugenommen, während die freie Oberfläche  $S_{21}^{SA}$  auf der Flüssigkeitsschicht der Schneckenelemente im Schneckengang 2 der Welle 1 abgenommen hat.



**Bild 5.43** Flüssigkeitsverteilung im Querschnitt einer 2-welligen Schneckenmaschine mit 2-gängigen Schneckenelementen; Füllgrad  $\epsilon = 80$  %, Drehwinkel  $\theta_{10} = 2\pi/i_g - \alpha_{IF}/2$ 

Bei der in Bild 5.43 wiedergegebenen Stellung der Wellen besitzt der durch die Querschnittsfläche  $A_{32}$  dargestellte Anteil des Teilstroms 3 keine freie Oberfläche mehr. Die freie Oberfläche  $S_{31}^{PB}$  der Querschnittsfläche  $A_{31}$  ist größer als bei dem voll ausgebildetem Flüssigkeitspool der Teilströme 1 und 2. Dies liegt an dem an dieser Stelle größeren radialen Abstand der Oberfläche des Schneckenprofils von der inneren Gehäuseoberfläche im Vergleich zum voll ausgebildeten Flüssigkeitspool bei diesem Füllgrad. Die freien Oberflächen  $S_{21}^{SA}$  und  $S_{21}^{GO}$  haben im Vergleich zu Bild 5.41 und Bild 5.42 weiter abgenommen. Im Vergleich zu Bild 5.42 sind auf Welle 2 im Schneckengang 1 sowohl auf der Innenseite der Gehäuseoberfläche als auch auf der Flüssigkeitsschicht des Schneckenelements die neuen freien Oberflächen  $S_{12}^{GO}$  und  $S_{12}^{SA}$  entstanden. Der Punkt  $P_{32}^{PB}$  ist nicht mehr Bestandteil des Teilstroms 3, sondern liegt auf der freien Oberfläche  $S_{12}^{SA}$ .



**Bild 5.44** Flüssigkeitsverteilung im Querschnitt einer 2-welligen Schneckenmaschine mit 2-gängigen Schneckenelementen; Füllgrad  $\epsilon = 80$  %, Drehwinkel  $\theta_{10} = \theta_P + \pi/i_g$ 

In Bild 5.44 ist die Flüssigkeitsverteilung bei dem Drehwinkel  $\theta_{10} = \theta_p + \pi / i_g$ . dargestellt. Dies entspricht im Vergleich zu Bild 5.41 einer Änderung des Drehwinkels um  $\Delta \theta = \pi / i_g$ . Der Teilstrom 1 auf Welle 1 trifft im Punkt  $P_{12}^{SP}$  auf die Flüssigkeitsschicht im Schneckengang 1 auf der Welle 2. Dies stimmt phasenverschoben mit der in Bild 5.41 dargestellten Flüssigkeitsverteilung überein. Dieser Vorgang wiederholt sich von Teilstrom zu Teilstrom in Abhängigkeit von der Gangzahl  $i_g$  der Schneckenelemente phasenverschoben um  $\pi / i_g$ . Der Wechsel von Welle zu Welle findet für jeden Teilstrom nach einer Drehung der Wellen um  $\Delta \theta = \pi (2 - 1/i_g)$  statt. Nach einer Drehung um  $\Delta \theta = 2\pi (2 - 1/i_g)$  ist der Teilstrom wieder auf der Ausgangswelle jedoch im anderen Schneckengang. Nach einer Drehung um  $\Delta \theta = 2\pi (2i_g - 1)$  findet sich der Flüssigkeitspool wieder auf derselben Welle im selben Gang. Bei einer Gangzahl von  $i_g = 2$  sind dies drei Umdrehungen. Für die Schneckendrehzahl:

$$n_0 \sim D^{-\chi} \tag{6.54}$$

$$\frac{n_{0,1}}{n_{0,0}} = \left(\frac{D_1}{D_0}\right)^{-\chi}$$
(6.55)

mit  $\chi$  als Drehzahlexponent.

Da die Materialeigenschaften und der Gangsteigungswinkel als konstant vorausgesetzt werden, können auch die Durchsätze der Maschinen in Relation zueinander gesetzt werden:

$$\frac{\dot{M}_{1}}{\dot{M}_{0}} = \frac{\dot{V}_{1}}{\dot{V}_{0}} \frac{\rho_{1}}{\rho_{0}}$$

$$\Rightarrow \frac{\dot{M}_{1}}{\dot{M}_{0}} = \left(\frac{D_{1}}{D_{0}}\right)^{\psi} \left(\frac{D_{1}}{D_{0}}\right) \left(\frac{D_{1}}{D_{0}}\right) \left(\frac{D_{1}}{D_{0}}\right)^{-\chi}$$

$$\Leftrightarrow \frac{\dot{M}_{1}}{\dot{M}_{0}} = \left(\frac{D_{1}}{D_{0}}\right)^{2+\psi-\chi}$$
(6.56)

worin  $\rho$  für die Schmelzedichte steht.

Der in der Gleichung enthaltende Gangtiefenexponent  $\psi$  liegt aufgrund der Geometrie von Start- und Zielmaschine fest. Der Drehzahlexponent  $\chi$  muss für die jeweils angenommenen Randbedingungen bestimmt werden. Dazu später mehr in Abschnitt 6.2.3.2.2 und Abschnitt 6.2.3.2.5.

Die Betrachtung der Leistungseinträge beider Maschinen erfordert eine Betrachtung der Schmelzetemperaturen auf beiden Maschinen. Je nach Annahme, ob die Temperatur am Düsenaustritt für beide Maschinen gleich sein soll oder variable sein darf und ob der Gangsteigungswinkel variabel oder konstant sein soll, ergeben sich für die einzelnen Verhältnisse von Haupt- und Zielmaschine verschiedene Lösungen. Beispielsweise resultiert unter den Annahmen einer konstanten Düsenaustrittstemperatur der Schmelze und eines konstanten Gangsteigungswinkels die Lösung:

$$\frac{P_1}{P_0} = \left(\frac{D_1}{D_0}\right)^{2+\psi-\chi}$$
(6.57)

Für andere Annahmen bezüglich Temperatur und Gangsteigungswinkel ergeben sich andere Lösungen, die an dieser Stelle nicht betrachtet werden. Auf diese Art und Weise können weitere Modellgesetze hergeleitet werden. Details hierzu sind in [5] und [10] zu finden.

Unter den Annahmen einer konstanten Massetemperatur an der Schneckenspitze und eines konstanten Gangsteigungswinkel resultieren die in Tabelle 6.2 aufgeführten Modellgesetze.

Größe	Modellgesetz	
Durchsatz	$\frac{\dot{M}_1}{\dot{M}_0}$	$\left(\frac{D_1}{D_0}\right)^{2+\psi-\chi}$
Drehzahl	$rac{n_{0,1}}{n_{0,0}}$	$\left(\frac{D_1}{D_0}\right)^{\!-\chi}$
Leistung	$\frac{P_1}{P_0}$	$\left(\frac{D_1}{D_0}\right)^{2+\psi-\chi}$
Drehmoment	$\frac{M_{D,1}}{M_{D,0}}$	$\left(\frac{D_1}{D_0}\right)^{2+\psi}$
Druck	$\frac{p_1}{p_0}$	$\left(\frac{D_1}{D_0}\right)^0$
Temperatur	$\frac{T_{1,1} - T_{0,1}}{T_{1,0} - T_{0,0}}$	$\left(\frac{D_1}{D_0}\right)^0$
Wärmestrom	$rac{\dot{Q}_1}{\dot{Q}_0}$	$\left(\frac{D_1}{D_0}\right)^{2+\psi-\chi}$
Länge	$\frac{L_1}{L_0}$	$\left(\frac{D_1}{D_0}\right)^{\!\!\!1+\omega}$
Gangsteigungswinkel	$rac{arphi_{s,1}}{arphi_{s,0}}$	$\left(\frac{D_1}{D_0}\right)^0$

**Tabelle 6.2**Modellgesetze für den Fall konstanter Massetemperaturen an derSchneckenspitze und konstanter Gangsteigungswinkel [5]



Bild 7.15 Anlagenbeispiel zur Herstellung von Silicondichtungsmassen

#### 7.1.4.2 Chemische Reaktionen in Doppelschneckenextrudern

Die reaktive Extrusion auf Zweischneckenextrudern vom Typ ZSK findet Anwendung zur Polymerisation in der Masse ausgehend von Monomeren oder Vorpolymerisaten, sowie zur Modifizierung von Polymeren durch Pfropfen, Vernetzen und Abbauen. Die Anforderungen an ein kontinuierliches Reaktionssystem variieren je nach Verfahrensaufgabe.

#### 7.1.4.2.1 Herstellen thermoplastischer Polyurethane (TPU)

Der ZSK erlaubt das kontinuierliche Herstellen eines extrem breiten Produktspektrums von weichen Polyurethan-Klebstoffen bis hin zu härtesten thermoplastischen Polyurethan-Elastomeren mit Shore-Härten von D 60. Zum Einsatz kommen diese linearen, thermoplastischen Polyurethane als Konstruktionswerkstoffe unterschiedlicher Härte, als hochelastische Beschichtungsmaterialien, sowie für Fasern und Folien. Der Herstellungsprozess (siehe auch Bild 7.16) verlangt eine stöchiometrische Zudosierung der Komponenten, den Polyolen (meist mit Katalysator vorgemischt) und den Diisocyanaten im flüssigen bzw. geschmolzenen Zustand, in den Einlauf des ZSK.

Der Herstellungsprozess des TPU kann erweitert werden zur Einarbeitung weiterer Zusatzstoffe, wie Stabilisatoren, Gleit-, Farb- und Flammschutzmittel, die bedarfsgerecht auch per Zweiwelliger Seitenbeschickung (ZS-B) stromab des Haupteinzugs dem Schmelzestrom zugegeben werden können.

Der Austrag erfolgt über eine Zahnradpumpe und eine Siebwechselvorrichtung direkt zu einer Unterwassergranulierung.



Bild 7.16 Anlage zur kontinuierlichen Herstellung linearer thermoplastischer Polyurethane

Da keine hohe Antriebsleistung erforderlich ist, kann seit ihrer Einführung die großvolumige Maschinenserie ZSK MEGAvolume PLUS bei der Herstellung von TPU zur Anwendung kommen. Aufgrund der größeren Gangtiefe und dem damit verbundenen größeren freien Volumen lassen sich mit dieser geringere Scherbelastungen, sowie größere Verweilzeiten einstellen. Die geringere Scherung der TPU Schmelze wirkt sich vorteilhaft auf den thermisch-mechanischen Abbau des Polymers und damit auch auf dessen Farbe aus. Ein typischer Durchsatz für einen ZSK 98 Mv PLUS beträgt 1,5 t/h.

#### 7.1.4.2.2 Peroxidischer Abbau von Polypropylen

Die üblichen direkt durch Polymerisation erhaltenen Polypropylen-Polymerisate haben eine relativ breite Molmassenverteilung. Durch kontrollierten peroxidischen Abbau in einer der Polymerisation nachgeschalteten Kunststoff-Aufbereitungs-Stufe werden bevorzugt Moleküle mit hoher Molmasse in kürzere Bruchstücke zerlegt, wodurch eine engere Molmassenverteilung und ein höherer Schmelzindex erzeugt wird. Diese Polypropylen Typen weisen aufgrund der besseren Fließfähigkeit der Schmelze günstigere Eigenschaften beim Spritzgießen und beim Spinnprozess auf.

Polypropylen und Additive werden meist in einem Mischer vorvermischt. Das Peroxid kann an dieser Stelle ebenfalls flüssig zugegeben werden, seltener wird es als Feststoff zu dosiert. Weitere Zugabemöglichkeiten für flüssiges Peroxid bestehen durch Einsprühung in die Einlauföffnung oder leicht stromab in die Einzugszone. Typische Abbauschritte gehen von einem Schmelzindex (MFR bei 2,16 kg und 230 °C) von 0,5 bis 40 g/10 Min. aus, auf Zielwerte des Schmelzindexes von 35 bis 200 g/10 Min., in Einzelfällen auch darüber. Additive mehr also nur farbgebend sein können. Titandioxid weist einen hohen Brechungsindex auf und zeigt deswegen ein hervorragendes Deck- und Aufhellvermögen. Es kann aber beispielsweise auch Barriere- und Schutzfunktionen übernehmen. Titandioxid als Nanopartikel bieten in erster Linie physikalische Effekte jenseits der Farbe. Bei Ruß werden auch dessen stabilisierende Eigenschaften gegen strahlungsinduzierten Abbau oder die elektrische Leitfähigkeit bestimmter Ruß-Typen zur Funktionalisierung eines Werkstoffes eingesetzt. Je nach Modifizierung können manche Typen von Titandioxid und Ruß schwieriger zu dispergieren sein als die meisten gängigen anorganischen Pigmente. Insbesondere Weißpigmente und anorganische Farbpigmente werden zu Masterbatchen mit einem hohen Pigmentanteil von bis zu 80% verarbeitet. Die Durchsatzoptimierung steht dabei im Vordergrund, der Dispergierprozess ist in der Regel unproblematisch.

Bei organischen Pigmenten hingegen ist die Dispergieraufgabe eminent und stellt höchste Ansprüche an Prozessdesign und Equipment, um Batche hoher Qualität bei optimalen Produktionskosten herzustellen. Organische Pigmente benötigen erheblich mehr Scherenergie, um die Kristallverbände aufzubrechen und die Brillanz und Farbstärke der Produkte zu entwickeln. Weiterhin treten bei organischen Pigmenten deutliche Unterschiede in der Dispergierbarkeit auf. Schließlich beobachtet man bei dieser Pigmentgruppe Effekte wie eine mehr oder weniger ausgeprägte Kompaktierneigung, die bei den anderen Gruppen nicht oder nur in unbedeutendem Maß auftreten. Deswegen widmen wir den organischen Pigmenten eine eingehendere Betrachtung der Farb- und der Dispergiereigenschaften sowie der Auswirkung diverser Prozessvarianten und Maschinenparameter auf die Farbentwicklung bei dieser Pigmentgruppe.

Effektpigmente sind eigentlich eine Untergruppe der anorganischen Pigmente, die es aufgrund ihrer besonderen Eigenschaften und Anwendungsgebiete verdienen, gesondert betrachtet zu werden. Effektpigmente können grob in Metalleffektpigmente, wie Partikel aus Aluminium, Messing oder anderen Legierungen, und Perlglanzpigmente unterteilt werden. Letztere bestehen aus einem plättchen- oder schichtförmigen Trägermaterial wie Glimmer, Titandioxid oder Gläsern, die chemisch behandelt werden, um Schichtabstände zu variieren oder Deckschichten aufzubringen. Die Brillanz der Effekte hängt von der Unversehrtheit der erzeugten Schichtstrukturen ab. Deswegen ist es wichtig, die mechanische Belastung und Schereinwirkung bei den Einarbeitungsprozessen dahingehend zu minimieren, dass Partikelverbände zwar aufgebrochen und verteilt werden, die Mikrostruktur der Partikel jedoch intakt bleibt. Folglich stellen Mischungen von organischen Pigmenten und Effektpigmenten einen Spezialfall für die Dispergierung dar, weil die optimalen Verarbeitungsbedingungen beider Produktegruppen diametral entgegengesetzt sein können.

#### 8.2.2.1.1 Colour Index und Partikelgrößen: Pigmente auf den ersten Blick

Organische Pigmente werden anhand ihrer chemischen Struktur einem Colour Index (C. I.) zugeordnet, der die Farbrichtung und eine fortlaufende Nummer trägt. Pigmente mit gleichem C. I. können jedoch unterschiedliche Kristallmorphologie und Partikelgrößenverteilungen aufweisen (=> elektronenmikroskopische Aufnahmen von C. I. Pigment Rot 202 und C. I. Pigment Violett 19: Bild 8.11, Bild 8.12). Deswegen ist der C. I. alleine keine schlüssige Angabe, um das Dispergierverhalten eines Pigments vorherzusagen. Auch andere Pigmenteigenschaften wie Deckvermögen, Transparenz oder Farbton können bei gleichem C. I. deutlich verschieden sein.

Handelsübliche Pulverpigmente bestehen aus einer Mischung von Primärkristallen, Aggregaten und Agglomeraten. Primärkristalle sind einzelne Kristalle, die durch Kristallstruktur und Kristallmorphologie eindeutig beschrieben sind. Primärkristalle, die über Ecken und gemeinsame Flächen zusammen gewachsen sind, heißen Aggregate. Sie sind fest physikalisch miteinander verwachsen und kaum mechanisch zu trennen. Agglomerate sind Verbände aus Primärkristallen und Aggregaten. Sie stellen den Hauptanteil bei Pulverpigmenten dar und müssen im Dispergierprozess möglichst vollständig zu Primärkristallen und Aggregaten aufgebrochen werden.



Bild 8.11 Verschiedene Typen von C.I. Pigment Rot 202 [BASF AG]



Bild 8.12 Verschiedene Typen von C. I. Pigment Violett 19 [BASF AG]



**Bild 8.56** Links: Natürliche Weizenstärke mit sichtbaren Stärkekörnern und Proteinpartikeln, rechts: Extrudierte, verkleisterte Weizenstärke [Bühler AG]

Die Gründe für den Erfolg der Kochextrusion sind vielfältig und in [4] näher beschrieben, hier sind die wichtigsten kurz zusammengefasst:

- 1. Kombination verschiedener verfahrenstechnischer Grundoperationen
- 2. Verfahrens- und Produktflexibilität
- 3. Niedrige Produktions- und Investitionskosten
- 4. Energieeffizienz und Nachhaltigkeit

Die Kaltextrusion zur Herstellung von z.B. Teigwaren beruht auf den gleichen physikalischen Prinzipien und verfahrenstechnischen Grundoperationen wie die Kochextrusion. Weizengrieße (200 bis 500 µm) werden mit Wasser (30 bis 33%) vermischt, geknetet und bei etwa 110 bar Düsendruck ausgeformt. Der Teig erfährt dadurch sowohl einen mechanischen als auch thermischen Energieeintrag, der im Gegensatz zur Kochextrusion nur zu einer geringen Protein- und Stärkeschädigung führt. Die Teigtemperaturen liegen deswegen unter 50 °C. Das Ziel der Kaltextrusion ist ein Teig, der als kontinuierliche Matrix eine Proteinstruktur aufweist, in dem die Stärke eingebettet ist. In der Kochextrusion ist es genau umgekehrt, die Stärke dient als Bindemittel und nicht die Proteine.



#### Bild 8.57

Links: Kaltextrusion – Kontinuierliche Proteinmatrix (grün) mit eingebetteter Stärke (lila) Rechts: Heißextrusion – Kontinuierliche Stärkematrix (lila) mit eingebetteten Proteinen (grün) [Bühler AG]

#### 8.6.1 Extrusion von Frühstückszerealien

Je nach Kulturkreis können sich die Vorlieben beim Frühstück erheblich unterscheiden. Ein nicht unerheblicher Teil wird aber durch so genannte Frühstückszerealien abgedeckt. Untersuchungen zeigen auf, dass der jährliche Konsum in Deutschland 1 kg pro Kopf und Jahr beträgt. In 15 % der Haushalte werden täglich Zerealien gegessen, in 33 % der Haushalte einmal pro Woche und bei 10 % mindestens einmal im Monat. Interessanterweise verzehren Erwachsene 50 % der für die Kinder hergestellten Frühstücksprodukte. [5]

In den nachfolgenden Abschnitten werden am Beispiel einer modernen Kochextrusionsanlage für Frühstückszerealien die notwendigen Verfahrensschritte vorgestellt, um von den Rohwaren zu den fertigen Endprodukten zu gelangen.

Eine Anlage dieser Art besteht aus den folgenden Verfahrensschritten:

- 1. Rohwarenaufbereitung und Mischerei
- 2. Vorkonditionierung und Extrusion
- 3. Temperierung und Flockierung
- 4. Trocknung und Besprühung
- 5. Endtrocknung und Röstung

In Bild 8.58 ist das Verfahrensfließbild einer solchen Anlage dargestellt.

# Index

#### Α

Abbaureaktionen 756 Abnahme der Molmasse 763 abrasiver Verschleiß 621 Abstauelemente 146 Achsabstand 108 Achsenabschnittsform 325, 348 Additive 285, 692, 701, 715 adhäsiver Verschleiß 624 adiabate Betriebsweise 540 Agglomerate 691, 713 Aggregatzustände 203 ähnlichkeitsgerechte dimensionslose Darstellung 14 Ähnlichkeitstheorie 35 Aktivierungsenergie 216, 277 Alkylradikale 277 amorphe Thermoplaste 218 Änderung - mechanische Eigenschaften 281 - mittlere Konzentration 254 - molekularer Polymer-

Aufbau 281

Anlagenlayout Pharmaindustrie 800 Anordnung von Schneckensatzelementen 129 anorganische Pigmente 693 Antioxidantien 286 Antoine-Gleichung 269 Anwendungen - Chemie 605 - Food 605 – Pharma 605 Anwendungen der gleichläufigen Doppelwellenschnecke 675 Anwendungsbeispiele für die Kunststoffindustrie 597 Arrhenius-Ansatz 543 Aufbau des Strukturmodells 645 Aufbereitung von Kunststoffen 3 Aufgabe im Produktionsmaßstab 537 Aufschmelzenthalpie - PA/HDPE Polymerblend 230 - PP-Kreide-Compound 230 Aufschmelzen von

Thermoplasten 449

Auslegen von Entgasungszonen 525 Auslegung von Entgasungsextrudern 728 Austrittstemperatur aus der Aufschmelzzone 459 Autoxidation 277 Axialgeschwindigkeit 408 axial offen 679

#### В

Baker Perkins 173 Bandtrockner 789 Barriereschnecke 154, 692 Bartbildung 688 BASF 695 Basisgeometrie 9, 20 Basisgeometrie der Gleichläufer 9,107 Basis-Scale-up/-down-Regeln 548, 553 Batch-Kneter 84 batchorientierte Industrie 806 Batchverfahren 3, 797 Baukastenprinzip 30 Bayer 1, 17, 197, 330, 554 Bedeutung der Schergeschwindigkeit 546

Begrenzungen beim Compoundieren 676 Begriff: Produkt 10 Beheizung von Schneckengehäusen 617 Beispiele für das Scale-up 587 Beispiele zum Leistungseintrag und Rückstaulänge 391 Beobachter Prozessmodell 85.98 Berechnung - Aufschmelzverhalten 456 - Rückstaulänge 332 beschichtete Schneckengehäuse 617 Beschichtungswerkstoffe 641 Betriebsbereiche der Förderkennzahl 336 Betriebskosten 346, 759 Betriebspunkte und Schneckenelemente 398 Betriebszustände einer Schneckenmaschine 379 Betrieb unter- oder überfüttert 437 Bezogener Entgasungswinkel 513 Bio-TPV 721 Bioverfügbarkeit 806 blasenfreie Flüssigkeiten beim Entgasen 519 Blasenfunktion 265 Bodenanregung 649 Böhme 15,92 Brinkmann-Zahl 586 Bruchdehnung 282 Bruchfestigkeit 282 Bühler AG 195, 774 Buss-SMS-Canzler 344

#### С

Caprolacton 762 CARPOW-Ansatz 313 Carreau-Ansatz 13, 208, 294, 311 Carreau-Parameter 297 CFD 401 - Rechnungen 101 Chargenmischer 776 chargenweises Mischen 702 chemischer Abbau durch Restfeuchte 279 CIELAB System 711 Co-Extrusion 801 Coloristik 700 Colour Index 695 Colour-Matching 79 Compoundieren 47, 675, 678 Compoundierprozess sukzessiv optimieren 84 Computational Fluid Dynamics 401 Container Mischer 703 **Coperion Werner &** Pfleiderer 7, 199 Copolymer 714 Covestro 164 Cox-Merz-Relation 310

# D

Dämpfungsfaktoren 651 Danckwert 532 Darstellung Druck/Durchsatz in der Literatur 330 Datenbank 661 Deborah-Zahl 296 Degradation 719 Dehngeschwindigkeit 295, 305

dehnrheologischen Eigenschaften 225 Dehnspannung 305 Dehnströmungen 224 Dehnviskosität 204, 295 Dekontamination 689 Depolymerisation 275, 283 Dichtprofil 31 Dichtstoffe 605 Differentialgleichungssystem für Extruder 359 Differenzenverfahren für Extruder 359 Differenzialgleichungssystem 360 Diffusionskoeffizient 527 diffusiver Stofftransport in Polymeren 245 diffusive Upwind-Verfahren 529 dilatante Fluide 207 1-dimensionale Modellierung 765 Dimensionsanalyse 370 dimensionslose Kennzahlen 369 - Größen, Diffusion 260 – Kenngrößen 35 Konzentrationsgröße 249 Diole und Diisocyanate 764 direktbeschichtete Gehäuse 634 direktexpandierte Frühstückszerealien 789 Dispergiereigenschaften und Prozessparameter 699 Dispergieren in der Schmelz 545 Dispergiergüte in einem Masterbatch 696

Dispergierhilfsmittel 701 Dispergierverhalten 490, 492 - von Pigmenten 693, 699 disperses Aufschmelzen 455 dispersive Mischzone 61 dispersives Mischen 469 Dissipation 353, 416 distributive Mischzone 59 distributives Mischen 462 Dow Chemical Compound 192 Drehmoment- und volumenbegrenzte - Durchsätze 595 - Prozesse 675 Drehzahlen und Durchsatz für die Maßstabsübertragung 583 Drehzahlexponent 562, 568 Drehzahl und Drehmoment 579 dreidimensionale Berechnungen des Misch- und Verweilzeitverhaltens 485 dreidimensionale Modelle 87.94 Druckabbau in einer Düse 363 Druckaufbau im Extruder 363 Druckaufbauzone 64 Druck auf der Schneckenoberfläche 425 Druckaufnehmer 668 Druckcharakteristik 350 Druck-Durchsatz-Charakteristiken für drei unterschiedliche Steigungen 382

Druckfeld 424 druckgetriebene Rohrströmung 222 Druckgrundgleichung für Extruder 327, 331 Druckkennzahl 371 Druckmesstechnik 666 Druckströmung 323f. Druck- und Geschwindigkeitsfeld 409 Druck- und Schleppströmungen 204 Druck und Temperaturmesstechnik 664 Druckverlust in einem Rohr 329 Du Pont 169 Durchsatzbegrenzung 675 Durchsatzfüllgrad 338, 340 Durchsatz für die Zielmaschine 567 Durchsatzkennzahl 90, 337, 371 Düsenkopf 782 dynamischer Mischer 291 dynamische Strukturanalysen 644 dynamische Vulkanisation 713

# E

Effektpigmente 694 Eigendurchsatz 326 Eigenfrequenzen 649 Einbauvorschrift für Schneckenelemente unterschiedlicher Gangzahl 134 eindimensionale Modelle 87, 89, 325, 343 Einfärben 79 Einfluss der Strukturviskosität auf die Druckcharakteristik 334 Einflussfaktoren der Schädigung von Polymeren 273 Einfluss von nichtnewtonschem Verhalten 585 eingängiges Profil 111 Einwellenextruder 341, 712 Einwellenschnecke 18 einwellige Maschinen 6 einwellige Maschinenbaureihe 652 Einzugsbegrenzung 445, 536 Einzugsgrenzen 88 Einzugszone 51 Elastizität 204 elastoplastische Fluide 207 Eliminierung und Vernetzung 276 energetisch mittlere Temperatur 357 Energiebilanz 358 - Extruder 559 - Gesamtschnecke 360 Entgasen – ABS 752 Aufbereitungsschritt 727 – Lösungsmittel aus synthetischem Kautschuk 747 - PC 749 – PES und PSU 750 - PMMA 749 - Polymerschmelzen 494, 725 - POM 748

Reaktionsprodukte
 727

 – ungetrocknetes PET 752 - Vinylacetat aus LDPE/ EVA 747 Entgasung 430 Entgasungseinsätze Gehäuse 743 Entgasungszeiten 510 Entgasungszone 63 Enthalpiediagramm 362, 542 Erdmenger 12 - Geometrie 12 - Profil 128, 160 ESA-Baureihe 653 Euler-Euler-Modell 432 experimenteller Aufbau zur Bestimmung der Mischgüte 481 experimentell gestützte Modellierung 538 Experimente und Modelle 82 experimentgestützte Experimente 84 Extricom 6, 101 Extrudate der Lebensmittelindustrie 770 Extruder 18 Extruderkennzahl 90, 337 Extruderkonfigurationsprogramm 97 Extrudersteuerung angezeigte Drehmoment 685 Extrudertypen und Bezeichnungen 1 Extrusion - von Fleischersatzstoffen 795 – von Frühstückszerealien 773 - von pharmazeutischen Massen 797

Extrusionsdüse 761, 782 Exzenterscheibe 155

#### F

Farbe im Koordinatensystem 711 Farbmasterbatche 689 Farbmessung 672, 710 Farrel 198 FEM 528 Festkörper und Fluide 204, 207 Feststoffbrücken 88 Feststoffe 87 Feststoffteilchen in Scherströmung 470 Feststofftransport 437 1. Ficksche Gesetz 245 2. Ficksches Gesetz 247 Filterdrucktest 712 Filterdruckwert 712 Filtereinsätze 708 Flakes 448 Flanken 108 Flashentgasung 729 Flashventil 732 Fließbehinderung 312 Fließbetttrockner 785 Fließexponent 13, 207, 415 Fließgrenze 206 Fließmodifikatoren 284 Fließprofile der einfachen Schleppströmung 223 Fließverhalten hochgefüllter Kunststoffe 309 Flockierung 785 Flockierwalzwerk 785 Flory-Huggins 269, 735 Fluidisieren 447 Flüssigkeitsverteilung und Füllgrad 495 Folienextrusion 600 Folienherstellung 209

Fördercharakteristik 413 Förderkennzahl 331, 335 förderneutrale Schneckengeometrien 329 Förderparameter 84, 92, 327 - A1, A2, B1 und B2 14 - für eine Gleichdrall- und Gegendrallschnecke 93 Förder- und Leistungscharakteristik 101,406 Förderverhalten bei Strukturviskosität 384 Formel für mittlere Konzentration nicht geignet 256 Formelzeichen 103 Fourier-Zahl 250, 586 freie Flüssigkeitsoberfläche 517 freie Oberfläche 340, 436 Freie-Oberflächen-Modell 432 Fremddosierung 87 Frequenzgänge der Schwingwege 659 Frequenzumrichter 685 Frühstückszerealien 770 Füllgrad 58, 338, 434 f., 501, 581, 733, 758 Füllstoffe 74 Funktionalisierung und Propfungsreaktionen 756 Funktionen des Extruders mit geringer Effektivität 5 Funktionsweise eines Knetblocks 467 Funktionszonen 10, 89, 437, 536 Fußbodenbeläge 605 FVM 528

#### G

Ganghöhe 501, 504 Gangquerschnitt in Abhängigkeit der Elementsteigung 141 Gangsteigungsexponent 570 Gangsteigung t 560 Gangtiefe 22 Gangtiefenexponent 561 Gangzahl 22 Gangzahl Z 108 Gaußsche Fehlerfunktion 248 Geberg 12 gefüllte Schneckenabschnitte 342, 377, 405 Gegendrallschnecke 20, 93 Gehäusedurchmesser 334 Gehäuse mit Liner 616 Gelpartikel 713 geometrisch ähnliche Maschinen 579 geometrische Größen eines Schneckenprofils 115 geometrisch unähnlich 536 Geruchsverbesserung 726 Gesamtdeformation am Keilspaltaustritt 294 gesamten Prozess im kleinen Extruder abbilden 83 Geschichte der Kunststoffe 2 Geschwindigkeitsverteilung im Keilspalt 298 Gestufte Vakua 732 Gewindeelement 405

Gewindeschnecken 24 Glasfaser 71 Glasfaserverstärkung von Polymeren 597 Glastemperatur 218 Gleichdrallschnecken 18 Glycerin 209 **Good Engineering Practice** 804 Granulat 203, 689 Granulierung im pharmazeutischen Sinn 797 gravimetrische Dosierung 779 größere Gangtiefen des Schneckenkanals 593 großvolumiger Reaktor 345 Grundgleichungen für Extruder 92 grundlegende Patente 23 Grundwerkstoffe Schneckenelemente 642

#### Н

Haifischhaut (shark skin) 214 Haptik 723 Hazard Analyis and Critical Control Points (HACCP 792 Heizpatronen 617 Heizplatten 618 Heizschalen 618 Hencky-Dehnung 295, 305 Henry-Koeffizient 268 Herstellprozess für TPV 716 HIP 637 historische Entwicklung 12 HME 158

hochaktive Wirkstoffe 805 hochviskose Flüssigkeiten 10.89 Hochviskosprozesse 37 Hochviskosreaktor 344 Hochviskostechnik 20, 34 hohe Drehmomente 591 hohe Drehzahlen 591 hohes Volumen 591 Homogenisierung und Vernetzung 717 hydrodynamische Einlaufströmung 91 Hydroperoxide (ROOH) 287

## I

lgel-Elemente 150 Infrarotthermometer 666 Inhomogenitäten 678 initiales Aufschmelzen 455 Investitionskosten 346, 678

# J

Japan Steel Works 192

#### K

Kalanderwalzen 698 Kalandriereffekt 698 Kaltagglomeration 691 Kalt-, Warm- und Heißmischen 703 Kamm 108 kammauftragsgeschweißte Elemente 635 Kammpanzerungen und Grundwerkstoffe 642 Kammwinkel 116

Kanalquerschnitte mit unterschiedlicher Gangsteigung 561 Kanaltiefenexponent 569 Kaschierverfahren 209 Katalysator 272, 605 Kavitation 406 Kennzahl der Gesamtdeformation 299 Kennzahlen - der ganzen Maschine 577 – Entgasen 518 - für Schneckenelemente 99 - zur Beurteilung der Dispergierung 289 keramische Massen 605 Kernwelle 26 Kettenspaltung 275 Kinematik 21 kinematisch "selbstreinigend" 6 Kippeigenmoden 658 Knetelemente 123, 142, 426 Knetscheiben 24 Knetzone 378 Kochextrusion 770 Kolbenströmung 325, 343 Kolonnen 555 Kompaktierneigung der Pigmente 698 Komponentenmengenbilanz 486 konische Schnecken 6 Konzentrationsgradient an der Phasengrenzfläche 252 Konzentrationsverlauf in der Nähe der Phasengrenzfläche 246, 248 Korrektor 85

Korrektor Prozessmodell 98 Korrosion 627 Korrosionsmessung 631 Krauss Maffei Berstorff 5, 185 Kugelpackung 240 Kühlung und Temperierung 618 Kunststofftechnik 45

## L

Laborextruder 83, 453, 540 Laborrheometer 669 laminare Strömung 90 Länge der Entgasungszone 527 Längenexponent 568 Längsmischung und Verweilzeitverteilung 468 Längsschnitt-Äquidistante 40.115 Längsschnittkontur 21 Lanxess 178 Lebensmittelextrusion 770 Lebensmittelsicherheit in der Lebensmittelextrusion 791 Leckströmung 337 Leichtbauschnecken 42 Leistritz 690, 799 Leistungscharakteristik 350, 374, 413 Leistungseintrag 393 Leistungsgrundgleichung 352 Leistungskennzahl 371 – für einen Ringspalt 348 Leistungsparameter 350 Leistungsverhalten 347 Liner-Gehäuse 633 LIST 344

Lizenzvergabe 33 LLDPE 746 Löhr 16

#### Μ

Makromoleküle 310 Maschinendesign Pharmaanwendung 798 Maschinengrundgeometrie 558 Maschinenkonfiguration 558 Masterbatche 76 Masterbatch im Heißverfahren für Spinnfaser und Folienqualität 704 Materialeigenschaften 558 - von Zweistoffsystemen 229 Materialvergilbung 677 Materialverhalten von Mischungen 227 maximale adiabate Temperaturerhöhung 420 mechanische Beanspruchung 415 mechanischer Abbau 279 mehrwellige Extruder 6 Meskat 12 Messen und Bewertung von Verschleiß 629 Messergebnisse Entgasung 262 Messtechnik 662 minimal zulässige Schichtdicke 251 Minimierung der Produktschädigung 272 Minimierung von Reaktionspartnern 285 mischbare Polymerblends 233

Mischelement 148, 426 Mischen 702 - mit Füllstoffen 228 Mischen und Dispergieren 461 Mischgüte 478 Mischungsansatz 432 Mischvorgänge beim Farbwechsel 485 Mischzeit und Mischgüte 778 mittlere Konzentration im zweidimensionalen Extrudermodell 531 mittlere Produktgeschwindigkeit 339 mittlere Produktverweilzeit 341 mittlere Schergeschwindigkeit 557 mittlere Verweilzeit 343 mittlere Verweilzeit im Keilspalt 304 Modalhammer 648 Modellanwendungen online 98 modellbasierter Skalierungsansatz 557 Modellexponenten 568 Modellgesetze für den Fall konstanter Massetemperaturen 563f. Modellgesetzexponenten 564 modellgestützte Experimente 538 modellgestützt geplante Experimente 84 Modellierung 765 Modellierungsansätze für Zweiphasenströmungen 431 modellprädiktive Regelung 673

Modellschnecke 351

Modellschnecken mit Modellflüssigkeiten 84 modulare Bauweise 29 modularer Aufbau 754 Modultechnik 9.42 möglichst ähnliche Prozessbedingungen 556 Molekularmasse 209 Molmassenverteilung 220, 757 Monobatche 690 Monolithische - Elemente 635 - Gehäuse 633 Motivation Modellierung 87 Motorunterlagen 650 Multibatchen 692

#### Ν

Nachteile Extruder 11 Neidhardt 22 neuronales Netzmodell 88 newtonsche Fluide 92, 207 newtonsches Fließverhalten 413 newtonsche Viskosität 319 nicht selbstreinigende Profile 160 NIR- und UV-VIS-Spektroskopie 803 Nitrierschicht 638 Normalspannungsdifferenz 211 nulldimensionales Modell 360 Nullviskosität 13, 89, 205 numerische Diffusion 529

numerische Simulation

- der Filmentgasung 528
- der Zweiphasenströmung 434

Nut 108

#### 0

Oberflächen der Flüssigkeitspools 500 Oberflächenerneuerung 495 Oberflächenerneuerungsmodell 533 Oberflächenvergrößerung durch Blasen 524 Oberfläche-Volumen-Verhältnis 573 Oberfläche von Gehäuse und Förderelementen 122 offenes Schneckengehäuse 614 Opazität 696 optimaler Betriebspunkt 355 optische Eigenschaften 283 organische Pigmente 693 oxidativer Abbau 276

#### Ρ

Partialdruck an der Phasengrenzfläche 267 Partialdruckerniedrigung 737 Particle-Tracking 487 Partikelgrößenverteilung 777 patentierte Schneckenelemente 160 PAT, Process Analytical Technology 803 Pawlowski 12f., 92

Péclet-Zahl 260 Penetrationshypothese 246 peroxidischer Abbau 609 PET 600 Pfropfenströmung 325, 343 Pfropfpolymer 714 pharmazeutische Massen 605 Phasengrenzflächen-Kenngröße 265 Phasenverteilung 433 Phenolharze 716 physikalisch ungleiche Skalierung 553 PIGS-Schema, Presence, Introduction, Growth, Survival 793 PLA 600 planare Verstreckung 293 Plastifizieren von Zweistoffsystemen 236 Plastifizierzone 52 plastische Deformation 452 Platte-Platte 321 PM-HIP-Verbundwerkstoffe 643 PMMA 275, 726 polierte Edelstahloberflächen 798 Polyamid 216 Polycarbonat 220 Polycarbonat (PC)-Primärproduktion 16 Polyethylen 216 Polymereingangskonzentration 729 Polymerisation von Acrylaten 760 Polymerisation von Lactamen 759 Polymermischungen 228

Polymer-Trägermaterial 701 Polyolefine 697 Polypropylen 216 Polystyrol 220 Polytetrafluorethylen 216 POM 275 Potenzansatz für Viskosität 207 Prädiktor Prozessmodell 85.98 Praxis beim Betreiben von Extrudern 242 Premix 77, 691, 706 Probennahme 684 Produkteigenschaft und Darreichungsform 798 produktionsunterstützte Modellierung 85 Produktkühlung über die Gehäusewand 539 Produktqualität 536, 677 Produktschädigung und Eigenschaften 280 Produkttemperatur beim Scaling 539 Produkttemperaturerhöhung durch Verweilzeit und Scherung 545 Produktvolumen 345 Profile von Schubspannung im Rohr 223 Profilparameter 35 f., 92, 327, 337 prozessintegrierte Qualitätssicherung 662 Prozesskontrolle 683 Prozessrheometer 671 Prozesssteuerungskonzept 795 Prozessverständnis 82 PS 275 PTFE 275 Pulver 445 Pulverpigmente 695

Pumpwirkungsgrad 36, 133, 354, 363, 382 Pumpwirkungsgrad als Funktion der Steigung 140 PVC 602, 697

## Q

Qualitätsbestimmung 710 Querschnitts-– fläche 121 – füllgrad 339 – profil 21

## R

Radikale 278 Radikalfänger 287 Raman-Spektroskopie 804 Raumäguidistante 40 Reaktionen erster Ordnung 768 reaktive Extrusion 272, 755 Rechengitter 403 - auf der Oberfläche 404 - im Querschnitt 404 Reibleistungen im Produkt 547 Reibungsverhältnissen des Feststoffs 438 Reißverschlussbildung beim Granulieren 677 repräsentative Schergeschwindigkeit proportional 387 repräsentative Viskosität 387 repräsentative Viskositäten für Leistung und Druck 390 Restentgasen 727

Restentgasung und Schleppmitteleinsatz 734 Restgehalte 746 Reversion 719 Reynoldszahl 90, 413 rheologische Eigenschaften von Polymerschmelzen 203 Rheologische Messtechnik 669 Riess 20 rigorose Modellierung 86 Ringextruder der Firma Extricom 6 Ringspalt 321 Rinnenmodelle 337 Rissgefahr 639 Rockstedt 195 Röstung 787 Rückstaulänge 332, 340, 380, 392 Rückwärtsentgasung 730, 746 rückwärtsfördernde Knetoder Förderelemente 764 Rührkessel 555 Rüstzeiten 708

#### S

SBR 726
Scale-down 535f.
Scale-up 535, 686, 767
Durchsatz- und Schneckendurchmesser 552
Exponent 535, 745
reaktiver Extrusionsprozess 768
von Entgasungsextrudern 744
Scale-up-/Scale-down-Exponent 535, 556, 754, 768 Scaling bei unterschiedlichen Geometrien 580 scharfe Schneckenkonfiguration 722 schematischer Druck- und Temperaturverlauf 621 Schenkel 554 Scherbelastung 490 Schergeschwindigkeit 204, 318 Schergeschwindigkeit in den Spielen Kamm-Wand und Schnecke-Schnecke 547 Schergeschwindigkeitsbereiche für unterschiedliche Anwendungsfelder 209 Schergradient 764 Scherströmung 319 Scher- und Dehnströmungen 221 - in Schneckenmaschinen 476 schleichende Strömung 90, 369 Schleppmittel 266, 734 Schleppmittelzugabe 738 Schleppströmung 321 Schleppströmungsfaktor 321 schmelzebeschickt 739 Schmelzeentgasung 679 Schmelzeförderzone 58 Schmelzepumpe 712 Schmelzetemperatur 562 Schmelz- und Haftkleber 605 Schneckenabmessungen verschiedener Hersteller 83 Schneckenaußendurchmesser als Bezugsgröße 502 Schneckendrehzahl 88

Schneckenelemente 136, 327 Schneckenkonfiguration 451 - für Ringöffnungspolymerisation 760 Schneckenmodellierung 98 Schneckenwellenabdichtung 740 Schubkantenprofil 138 Schubspannung 204, 319,415 - als Funktion der Deformation 206 Schulterknetscheiben, 144 Schwerkraftmischer 703 Schwinggeschwindigkeiten 654 Schwingungsanalyse 646 Segregationsgrad 479 Seitenbeschickung 718 Seitenentgasung 743 Seitengruppenabspaltung 276 Selbstreinigung 20 Sensoren 663 SIGMA 554, 558 Sigwart 20 Siliconöle 210 Silikonkautschuk 605 Simulation 689 Skalierungsansatz 556 SME 149 Smoothed-Particle-Hydrodynamics (SPH) 433, 493 Sonderelemente 152 Specks 696 spezifische Energie für die Aufbereitung 603 spezifische(r) - Antriebsleistung 361, 541

- Energieeintrag 67, 361, 541, 578 – Leistung 349 - mechanischer Energieeintrag 784 - Wärmekapazität 541 f. SPH 528 Spieloptimierung 161 Spielstrategien 9,40 Split-feed 78, 691, 707 Spritzgießverfahren 801 Spritzkeramik 605 Stabilisatoren 286 Standardabweichung 776 Staubbildung 775 Stauscheiben 159 Steer Engineering Ltd 186 Steigung kombiniert 398 Steigung T des Elements 112 Steigung und Länge bei Förderelementen 138 Stoffdaten 689 Stoffeigenschaften von Polymeren 203 Stoffstromdichte durch Diffusion 245 Stoffübergangskoeffizient 254 Stokes-Gleichungen 413 Stopfschnecke 680 Strangaufweitung 213 - PEO-Lösung 214 Strangdüsenköpf 708 Stranggranulierung 802 Strangspritzkopf 682 Strömung in keilförmigen Scherspalten 289 Strömungsformen in laminarer Strömung 463 strömungskinematische Parameter 373 Strömungssimulation 401

Strömung zwischen zwei Platten 347 strukturschwingstechnische Auslegung 656 strukturviskoses Fließverhalten 297 Strukturviskosität 204, 319 Summenhäufigkeitsverteilung der maximalen Scherbelastung 491 Superposition von Schlepp- und Druckströmung 560 Synthese von Homo- und Copolymeren 755

# Т

Teigbildung stärkehaltiger Rohware 775 Teilfüllung 338 teilgefüllter Schneckenabschnitt 342f., 430, 581 teilkristalline Polymere 218, 542 Teilmodelle 539 Temperatur 418 Temperaturabhängigkeit – der Scherviskosität 215 - für amorphe Polymere 217 - für teilkristalline Polymere 216 Temperaturanstieg 394 - Druckverlust in einer Düse 364 - durch Druckaufbau 364 Temperatur bei Reaktivextrusion 719 Temperatur der Polymerschmelze auf der

Schneckenoberfläche 419 Temperatur, Durchsatz bei Pharmaanwendungen 800 Temperaturempfindlichkeitsfaktor 544 Temperaturerhöhung 357 - im Keilspalt 308 - in einer Gesamtschnecke 361 - und innere Reibung 544 Temperaturgrenzschichtdicke 420 temperatur- und scherempfindliche Produkte 602 Temperaturverlauf beim Entgasen 732 Temperatur-Verschiebung 215 Temperaturverteilung im Fluid 586 thermische Beanspruchung 416 thermisch empfindliche Produkte 540 thermische Produktschädigung 543 thermischer Abbau 274 Thermoelemente 665 Thermoplast-Aufbereitung 675 thermoplastische Elastomere 603 thermoplastische Polyurethane 763 thermoplastische Stärken 605 Theysohn 191 TME-Elemente 150 TPA 714 TPC 714 TPE 604, 713

TPS 714 TPU 608, 714 TPV 713 TPV auf Basis EPDM/PP 714 Tracerpartikel 492 Trägermaterial 691 Transparenz 696 Turbinenpunkt 351 turbulente Strömung 90

#### U

Übergangselemente 117 Überlagerung von Druckund Scherströmung 324, 385 Übersicht chemischer Reaktionen 273 Übersicht über die meist verwendeten Werkstofftypen 639 Ullrich 12 Ultraschallmesstechnik 673 unähnliche Skalierung 553 Unähnlichkeit 558 - beim Scaling 536 unerwünschte chemische Reaktionen 272 Universalmischer 678 unmischbare (unverträgliche) Polymerblends 233 unterschiedliche Verschleißzustände 687 Unterwassergranulierung 708

#### V

Vakuum 680 Vakuumdom 681 Vakuumsystem 725 Variationen der Kammspiele 552 Variationskoeffizient Mischen 465 Verbundelemente 636 Verdampfungsenergie 731 Verfahrensparameter 709 Verfahrenszonen 10, 47, 50 Vergleich von Produktionsmaschinen 536 Verlauf des Pumpwirkungsgrades 355 Vernetzer 715 Versatzwinkel Knetscheiben 131 Verschiebungsfaktoren a<sub>T</sub> 217 Verschleiß 421, 620, 686 Verschleiß- bzw. Korrosionsschutz 615 Verstreckung in der Keilspaltströmung 289 Versuchsaufbau 375 Verteilung der Partikelgröße 697 Verweilzeit 283, 545, 581, 678, 718 Verweilzeitverhalten 69. 490 Verweilzeitverteilung 343 viskoelastisches Fluid 205, 211 Viskosität 318 Viskositätsverläufe eines mit Talkum gefüllten Polypropylens 231 Viskositätsverläufe langglasfaser-verstärkte

Polypropylene 313 Viskosität und Molmasse, Potenzgesetz 219 Viskosität und Schergeschwindigkeit 317 Vitovsky 17 vollständige Ähnlichkeit 555 Volumenanteil 268 - des Füllstoffes 241 volumenbegrenzte Anwendungen 600 Volumenstrom 526 Volumenstrom-Kennzahl 501 volumetrischer Füllgrad 339, 342 vorgeschalteter Mischprozess 678 Vorkonditionierung und Extrusion 779 Vormischung 705, 800 Vorteile von dicht kämmenden Gleichdrallschnecken 5 Vor- und Nachteile der Strömungssimulation 402 Vorwärtsentgasung 740 Vulkameterkurven 720 Vulkanisationsbeschleuniger 722

#### W

Wärmeströme über den Zylinder 572
Wärmeübergang 365
Wärmeübergangskoeffizient 358, 423
Weber-Zahl für den Aufbruch von Tropfen 473
Wechselwirkungsparameter 270
Weissenberg-Effekt 212
Werkstoffausführungen für Extrudergehäuse und Schneckenelemente 632 Werkstoffe 619, 621, 623, 625, 627, 629, 631, 633, 635, 637, 639, 641, 643 Werner & Pfleiderer 1, 190 White 12 Widerstandsthermometer 666 Wirkung eines Knetelements Mischen 143 wirtschaftliche Kernfunktion 3, 11, 97 Wirtschaftlichkeit 344, 721 WLF-Beziehung 218

Würdigung von Bayer-Forschern 12

#### Ζ

Zahl der Teilströme in einem Doppelschneckenextruder 466 Zentrierung der Welle 213 Ziel von Versuchen 538 ZME 151 ZSK 7 – Baureihen und Anwendungen 591

- Baureihen und Baugrößen von 18 bis 420 mm 593
- MEGAcompounder 594
- Zweiwellige Knetscheibenschneckenpresse 1
  ZSK-Generationen 591
  Zusammenwirken Polymer und Metalle 280
  Zweiphasenströmung 430
  Zweiwellengegendralle extruder 341
  zweiwellige Gleichdrallschnecken 18
- Zwickelbereich 341